EUROPEAN PATENT OFFICE

Patent Abstracts of Japan

PUBLICATION NUMBER

2001035721

PUBLICATION DATE

09-02-01

APPLICATION DATE

21-07-99

APPLICATION NUMBER

11206517

APPLICANT: HITACHI METALS LTD;

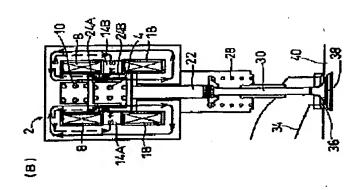
INVENTOR: TEJIMA NOBUTAKA;

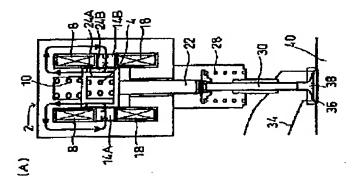
INT.CL.

H01F 7/16 F01L 9/04 F16K 31/06

TITLE

ELECTROMAGNETIC ACTUATOR





ABSTRACT:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide an electromagnetic actuator whose consumption power is reduced by reducing air gap and improving electromagnetic efficiency.

SOLUTION: When an engine valve 38 is to be opened from a state (A), a current is made to flow in a first coil 8 so as to generate magnetic flux in the direction as shown in (B), in the opposite direction to the magnetic flux, shown by broken lines, which are generated by permanent magnets 14A, 14B. Thereby the attractive force due to the magnetic force of the permanent magnets 14A, 14B is canceled, and a second movable member 24B is moved in the valve opening direction (downward direction) by the energizing force of a third coil spring 4. Although a current is made to flow into a secondary coil 18 at the same time, since the second movable member 24B is slid to the lower side with respect to a first movable member 24A, an air gap with a second core is reduced. Hence electromagnetic efficiency is improved, and current necessary for moving the movable members 24 (24A, 24B) can be made small, so that consumption power of the secondary coil 18 is reduced.

COPYRIGHT: (C)2001,JPO

BEST AVAILABLE COPY

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(川)特許出願公開番号 特開2001-35721

(P2001-35721A)

(43)公園日 平成13年2月9日(2001.2.9)

(51) Int.CL?		識別配号	FΙ	デーマフート*(参考)
HOIF	7/16			1_15-1 (30-42)
11011	1/10		HO1F 7/16	R 3H106
F01L	0/04			v suine
	U, U¥		F01L 9/04	Z 5E048
F16K	31/08	305		5 95049
	01/00	300	P16K 31/06	305H

審査請求 未請求 語求項の数2 OL (全 8 回)

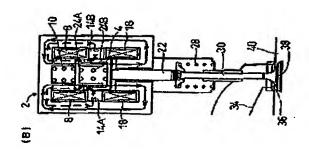
	•	## TENUAN	かられ 日本人の数2 UL(全8円)
(21)出顯掛号	特顯平11−208517	(71)出庭人	000116574
(22)出版日	平成11年7月21日(1999.7.21)	(71)出廢人	愛三工業株式会社 愛知県大府が共和町一丁目1番地の1 000002967
·		(71)出題人	ダイハツ工業株式会社 大阪府池田市ダイハツ町1番1号 000005083
		(74)代理人	日立金属株式会社 東京都路区芝加一丁目 2 番 1 号 10084344
			弁理士 岡田 英彦 (外3名)
			最終質に続く

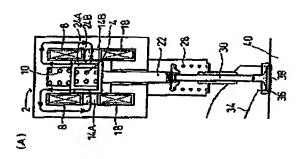
(54)【発明の名称】 電磁アクチュエータ

(57)【要約】

【課題】 エアーギャップを小さくして電路効率を向上させることによって消費電力を低減した電路アクチュエータを提供する。

【解決手段】 (A)の状態かちエンジンバルブ38を関けるには、(B)に示されるように、破線で示される永久磁石14A、14Bによる磁泉と逆の方向に磁泉が発生するように、第1コイル8に通電される。これによって、永久磁石14A、14Bの磁力による吸引力が打ち消されて、第3コイルばね4の付勢力によって、第2可動子24Bがバルブ関方向(下方向)に移動する。同時に、第2コイル18に通電されるが、第2可勤子24Bが第1可動子24Aに対して下方にスライドしているため、第2コア20との間のエアーギャッブが小さくなっている。従って、電磁効率が向上して、可動子24を移動させるために必要な電流が小さくて済む。これによって、第2コイル18の消費電力は低減される。





http://www4.ipdl.jpo.go.jp/Tokujitu/tjcontentdben.ipdl?N0000=21&N0400=image/gif&N0401=/...

(2)

【特許請求の範囲】

【語求項1】 コア内の空間部に移動可能に設けられ、 移動方向に平行な方向に互いにスライド可能な第1の可 動子と第2の可動子からなる可動子と。

1

前記可動子の移動方向両側に設けられたコイルと、 前記第1の可動子を前記第2の可動子方向に付換する第 1のばねと

前記第2の可勤子を前記第1の可動子方向に付勢する第 2のばねと、

前記第1の可勤子と前記第2の可動子の間に設けられ、 前記第1の可勤子と前記第2の可動子が離れる方向に付 勢する第3のばねとを有し、

前記第3のばねの縮んだときの付勢力が、前記第1のば ねの伸びたときの付勢力及び前記第2のばねの伸びたと きの付勢力より大きく設定されている電磁アクチュエー タ。

【請求項2】 請求項1に記載された電磁アクチュエー タであって、

前記コイルの間に永久遊石が設けられている電磁アクチュエータ。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の届する技術分野】この発明は、電磁コイルを中心として構成された電磁アクチュエータに関する。

[0002]

【従来の技術】電磁アクチュエータは、エンジンバルブ 駆動用等に用いられるアクチュエータである。ここで、 永久磁石及び電磁コイルで構成されたエンジンバルブ駆 動用の電磁アクチュエータについて、図8を参照して説 明する。図8は、従来技術における電磁アクチュエータ の構成を示す機断面図である。

【0003】図8に示されるように、この電磁アクチュエータ42は、第1コア6、中間コア16A、16B、第2コア20を基本として構成されている。第1コア6には第1コイル8が巻かれており、第2コア20には第2コイル18が巻かれている。また、第1コイル8と第2コイル18の間には、紙面に垂直方向に直線状に伸びた一対の永久磁石14A、14Bが、中間コア16A、16Bにそれぞれ固定されている。

【0004】そして、これら第1コア6、第1コイル8、永久遂石14A、14B、第2コイル18、第2コア20の間の空間に、可勤于12が移動可能に収容されている。さらに、第1コア6にはばね用孔10aが設けられており、可助子12をエンジンバルブ38が開く方向(図8では下方向)に付勢する第1コイルばね10が収容されている。一方、可助子12の下面にはロッド22が固定されており、このロッド22の下方には、エンジンバルブ38のステム30がバルブガイド32によって上下動可能に支持されている。

【0005】とのステム30の上端にはばね受け部材2

6が設けられており、このばね受け部村26には、ステム30すなわちエンジンバルブ38を閉じる方向(図8では上方向)に付勢する第2コイルばね28が取り付けられている。前記ロッド22とステム30は一体に接続されており、エンジンバルブ38が閉じた状態においては、可動子12と第1コア6の間に隙間が生じるように設定されている。これによって、第2コイルばね28の付勢力によってエンジンバルブ38を弁座36に確実に密着させることができ、吸排気通路34と燃烧室40と10の間が完全に遮断される。

【0006】かかる構造を有する電磁アクチュエータ42の作動について、図8を参照して説明する。図8は、エンジンキーがオフの状態を示している。エンジンキーがオフのときには、第1コイルはね10と第2コイルはね28の付勢力等によって、可動子12は中立位置にある。この状態からエンジンキーがオンすると、第1コイル8に通信される。これによって、可動子12と第1コア6との間に吸引力が発生し、可動子12は第1コイルはね10の付勢力に抗してエンジンバルブ38を閉じる方向(上方向)に移動する。そして、エンジンバルブ38が弁座36に当接した状態で第1コイル8への通信を停止する。このとき、可動子12は永久磁石14A、14Bの磁力によって閉位置に保持される。これによって、エンジンバルブ38が全間状態となる。

【0007】との状態からエンジンバルブ38を全関にするには、永久磁石14A、14Bの磁力による吸引力を打ち消す方向に第1コイル8に通電される。これによって、永久磁石14A、14Bの磁力による吸引力が打ち消されて、第1コイルばね10の付勢力によって可動子12がバルブ開方向(下方向)に移動する。同時に、第2コイル18に通電される。これによって、可動子12と第2コア20との間に吸引力が発生し、可助子12は第2コイルばね28の付勢力に抗してさらに下方に移動する。そして、可助子12が関位置に達したとき第2コイル18への道電を停止する。このとき可助子12は、永久磁石14A、14Bの磁力によって関位置に保持される。

【0008】エンジンバルブ38を再び全閉にするには、永久隆石14A、14Bの隆力による吸引力を打ち 46 稍す方向に第2コイル18に通煙される。これによって、永久隆石14A、14Bの隆力による吸引力が打ち 消されて、第2コイルばね28の付勢力によって可動子 12が閉方向に移動する。同時に、第1コイル8に通電 され、可動子12は第1コイルばね10の付勢力に抗してさらに上昇する。そして、可動子12が閉位置に達む たときに第1コイル8への通常を停止する。このとき可動子12は、永久隆石14A、14Bの隆力による吸引力で閉位置に保持される。このようにして、第1コイル 8および第2コイル18に通常することによって可動子 12が移動し、エンジンバルブ38が開閉される。 (3)

[0009]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、かかる 従来の電磁アクチュエータ42においては、図8に示さ れるように、可助子12と第1コア6及び第2コア20 との間に大きなエアーギャップが生ずる。このため、電 磁効率が悪く、可動子12を移動させるのに大きな電流 が必要となるため、消費電力が大きいという問題点があ った。

3

【0010】そこで、本発明の課題は、エアーギャップ を小さくして電磁効率を向上させることによって消費率 10 の移動端に移動させるには、第2コイルへの通電を停止 力を低減した電磁アクチュエータを提供することであ る。

[0011]

【課題を解決するための手段】そこで、上記の課題を解 決するために、請求項1に係る発明においては、コア内 の空間部に移動可能に設けられ、移動方向に平行な方向 に互いにスライド可能な第1の可動子と第2の可動子か ちなる可動子と、前記可勤子の移動方向両側に設けられ たコイルと、前記第1の可勤子を前記第2の可勤子方向 に付勢する第1のばねと、前記第2の可動子を前記第1 の可勤子方向に付勢する第2のばねと、前記第1の可動 子と前記第2の可動子の間に設けられ、前記第1の可動 子と前記第2の可動子が能れる方向に付勢する第3のは ねとを有し、前記第3のばねの縮んだときの付勢力が、 前記第1のばねの伸びたときの付勢力及び前記第2のば ねの伸びたときの付勢力より大きく設定されている電磁 アクチュエータを創出した。

【①①12】この発明に係る電磁アクチュエータの作動 について説明すると、いずれかのコイルに通常されてい る状態では、可動子はコイルの磁力によって吸引されて 30 そのコイル側の移動端にある。第1の可動子側のコイル (以下、「第1コイル」という。) に通電されている場 台には、第1の可動子は、第1コイルの吸引力によって 第1のばねの付勢力に打ち勝ってコアに密着している。 また。第2の可助子は第3のはねの付勢力に打ち勝って 第1の可動子に最接近して縮んだ状態にあり、また第2 のばねは伸びた状態にある。

【りり13】との状態から、第1コイルへの通電を停止 すると、第1コイルの吸引力から開放された第2の可動 子は、第3のばねの付勢力によって第1の可動子から離 40 れる方向にスライドする。ここで、第3のばねの縮んだ ときの付勢力が第2のばねの伸びたときの付勢力より大 きく設定されているために、第2の可助子は第2のばわ の付勢力に打ち勝ってスライドするのである。この結 早. 可助子は全体として伸びた状態となり、可助子とコ アとの間のエアーギャップが小さくなる。これによって 電磁効率が向上し、続いて第2可動子側のコイル(以 下、「第2コイル」という。) に通電する際に可勤子を 移動させるために必要な電流値が小さくて済み、消費電 力が低減される。

【0014】第2コイルに通電されることによって、第 2コイルの吸引力によって可動子が第2コイル側の移動 端まで移動すると、第2の可動子は第2のばねの付勢力 に打ち勝ってコアと密者した状態となる。また、第1の 可助子は第3のばねの付勢力に打ち勝って第2の可動子 に最接近して縮んだ状態になり、第1のばねは伸びた状 態となる。そして、第2コイルへの通電が維持されるこ とによって、この状態が保持される。

【0015】この状態から、再び可勁子を第1コイル側 する。すると、第2コイルの吸引力から関放された第1 の可助子は、第3のばねの付勢力によって第2の可動子 から能れる方向にスライドする。ことで、第3のばねの 縮んだときの付勢力が第1のばねの伸びたときの付勢力 より大きく設定されているために、第1の可動子は第1 のばねの付勢力に打ち勝ってスライドするのである。こ の結果、可動子はまた全体として伸びた状態となり、可 動子とコアとの間のエアーギャップが小さくなる。これ によって電磁効率が向上し、続いて第1コイルに通常す 20 る際に可動子を移動させるために必要な電流値が小さく て済み、消費電力が低減される。

【0016】第1コイルに通電されることによって、第 1コイルの吸引力によって可動子が第1コイル側の移動 端まで移動すると、第1の可動子は第1のばねの付勢力 に打ち勝ってコアと密着した状態となる。また、第2の 可助子は第3のばねの付勢力に打ち勝って第1の可動子 に最接近して縮んだ状態になり、第2のばわは伸びた状 態となる。そして、第1コイルへの通電が維持されて、 最初の状態に戻る。このようにして、本発明の電磁アク チュエータによれば、可勤子の移動の際のエアーギャッ プを小さくして電磁効率を向上させることによって、消 質電力を低減することができる。

【りり17】また、上記の課題を解決するために、請求 項2に係る発明においては、請求項1に記載された電磁 アクチュエータであって、前記コイルの間に永久磁石が 設けられている電磁アクチュエータを創出した。

【0018】この発明に係る電磁アクチュエータにおい ては、第1コイルと第2コイルの間に永久磁石が設けち れている。従って、可動子がいずれかのコイルの吸引力 によってそのコイル側の移動端に移動したときに、永久 磁石の磁力によって吸引されてその移動機に保持され る。とれによって、そのコイルへの通電を停止しても、 可助子はそのコイル側の移動鑑に保持されるので、可動 子の保持のためにコイルに通常する必要がなくなり、消 費電力を低減することができる。

[0019]

【発明の実施の形態】次に、本発明を具現化した一実施 形態について、図1万至図7を参照して説明する。ま ず、本実施形態の電磁アクチュエータの構成について、 50 図1を参照して説明する。図1は本実施形態の電磁アク

るコイルに相当する。

チュエータの構成を示す縦断面図である。本真槌形態の **電磁アクチュエータ2は、図8に示される従来技術の電** 磁アクチュエータ42と同様に、エンジンバルブ駆動用 の電磁アクチュエータであって、第1コア6,中間コア 16A, 16B. 第2コア20を基本として機成されて いる。第1276には第12イル8が穏かれており、第 2コア20には第2コイル18が巻かれている。また、 第1コイル8と第2コイル18の間には、紙面に垂直方 向に直線状に伸びた一対の永久隆石14A、14Bが、 中間コア16A、16Bにそれぞれ固定されている。 【0020】そして、これら第1コア6、第1コイル 8. 永久磁石14A, 14B, 第2コイル18. 第2コ ア20の間の空間に、可動子24が移動可能に収容され ている。この可勤子24は、移動方向(図)では上下方 向) に平行な方向にスライド可能に嵌合した第1可動子 24Aと第2可助子24Bから構成されている。さら に、第1可動子24Aと第2可動子24Bの間には第3 コイルばわ4が収容されており、両者を引き離す方向に 付勢力を与えている。

【0021】一方、第1コア6にはばね用孔10aが設 20 けられており、第1可助子24Aを第2可動子24Bに 押し付ける方向(図1では下方向)に付勢する第1コイ ルばね10が収容されている。また、第2可動子24B の下面にはロッド22が固定されており、このロッド2 2の下方には、エンジンバルブ38のステム30がバル ブガイド32によって上下勁可能に支持されている。 【0022】とのステム30の上端にはばね受け部材2 6が設けられており、このばね受け部村26には、ステ ム30 すなわちエンジンバルブ38を閉じる方向(図1 では上方向) に付勢する第2コイルばね28が取り付け 30 **られている。ここで、従来技術と異なり、前記ロッド2** 2とステム30は別体で分離しており、ステム30の長 さは、エンジンバルブ38が弁座36に密着した状態 で、可助子24が第1コア6に密着したときにロッド2 2とステム30の間に隙間が生じるように設定されてい る。これによって、可動子24の上端面と第1コア6と の間に隙間を設定しなくても、エンジンバルブ38を弁 座36に確実に密着させることができ、吸鲱気道路34 と燃焼室40との間が完全に遮断される。

【0023】さらに、前記第1可動于24Aと第2可動子24Bが密着して第3コイルばね4が縮んだ状態の付勢力は、第1コイルばね10あるいは第2コイルばね28の。可動子24が中立位置にある状態より伸びた状態における付勢力より大きくなるように設定されている。【0024】本実施形態では、第1コイルばね10,第2コイルばね28,第3コイルばね4が、それぞれ本発明における第1のばね,第2のばね、第3のばねに相当する。また、第1コア6、中間コア16A,16B,第2コア20が。本発明におけるコアに相当する。さらに、第1コイル8及び第2コイル18が、本発明におけ

【0025】次に、かかる構成を有する電磁アクチュエータ2の作動について、図1乃至図3を参照して説明する。図2及び図3は、電磁アクチュエータ2の作動を示す模式図である。図1は、電磁アクチュエータ2について、エンジンキーがオフの状態を示している。エンジンキーがオフのときには、第1コイルばね10と第2コイルばね28の付勢力等によって、可動子24は中立位置にある。この状態からエンジンキーがオンすると、第1コイル8に通電される。これによって、可動子24は第1コイルばね10の付勢力に抗してエンジンバルブ38を閉じる方向(上方向)に移動する。そして、エンジンバルブ38が弁座36に当接した状態で第1コイル8への通電を停止する。

【0026】このとき、図2(A)に示されるように、可助子24は永久隆石14A、14Bの磁力によって上部コア6に密着して閉位置に保持される。永久陸石14A、14Bの発する磁束が実線で示されている。これによって、エンジンバルブ38が弁座36に密着して、吸鲱気道路34と燃焼室40との間が完全に遮断される。すなわち、エンジンバルブ38が全閉状態となる。

【0027】この状態からエンジンバルブ38を開けるには、図2(B)に示されるように、破線で示される永久越石14A、14Bによる磁束と逆の方向に磁束が発生するように、第1コイル8に通電される。なお、実線で示されるように、永久越石14A、14Bの部分は磁気抵抗が高いため、第1コイル8の磁束は第2コイル18の下方(第2コア20)を通ることになる。

(0028) これによって、永久磁石14A、14Bの 磁力による吸引力が打ち消される。このとき、上途した ように、縮んだ状態の第3コイルばね4の付勢力は、伸 びた状態の第2コイルばね28の付勢力より大きくなる ように設定されているため、第3コイルばね4の付勢力 によって、第2可動子24Bがバルブ開方向(下方向) に移動する。

【0029】同時に、第2コイル18に通常される。このとき、図2(B)に示されるように、第2可助子24Bが第1可助子24Aに対して下方に移動しているため、第2コア20との間のエアーギャップが小さくなっている。一方、第1可助子24Aは第1コア6に密者しているため、この部分にはエアーギャップはない。従って、全体として可助子24とコア間のエアーギャップは小さくなり、電磁効率が向上して、可助子24を移動させるために必要な電流が小さくて済む。これによって、第2コイル18の消費電力は低減される。

【0030】とのようにして、図3(A)に示されるように、第2可動于24Bが第2コア20に被着するまで可動于24が移動する。とれによって、ロッド22が下降してステム30が第2コイルばね28の付勢力に抗し

て下降し、エンジンバルブ38が全開状態となる。 【0031】そして、図3(B)に示されるように、第 1コイル8及び第2コイル18への通常が停止され、実 視で示される永久磁石14A、14Bの磁泉の吸引力に よって第1可助子24Aが第3コイルばね28の付勢力 に抗して第2可助子24Bに密着する。これによって、 可助子24が第2コア20に密着して保持され。エンジ ンバルブ38の全開状態が保たれる。

【0032】この状態からエンジンバルブ38を再び閉じるには、図3(B)に実線で示される永久隆石14A、14Bによる礎泉と逆の方向に歴東が発生するように、第2コイル18に通電される。これによって、永久陸石14A、14Bの陸力による吸引力が打ち消される。このとき、上述したように、縮んだ状態の第3コイルばね4の付勢力は、何びた状態の第1コイルばね10の付勢力より大きくなるように設定されているため、第3コイルばね4の付勢力によって、第1可動子24Aがバルブ閉方向(上方向)に移動する。

【0033】同時に、第1コイル8に通信される。このとき、第1可勤于24Aが第2可動于24Bに対して上 20方にスライドしているため、第1コア6との間のエアーギャップが小さくなっている。一方、第2可動于24Bは第2コア20に密着しているため、この部分にはエアーギャップはない。従って、全体として可動子24とコア間のエアーギャップは小さくなり、電路効率が向上して、可動子24を移動させるために必要な電流が小さくて済む。これによって、第1コイル8の消費電力は低減される。

【0034】とのようにして、第1可勤子24Aが第1コア6に密者するまで可助子24が移動する。そして、永久越石14A、14Bの吸引力によって、第2可助子24Bが第3コイルばね28の付勢力に抗して第1可助子24Aに密着する。これによって、ロッド22が上昇してステム30が第2コイルばね28の付勢力によって上昇し、エンジンバルブ38が全閉状態となる。

【0035】そして、図2(A)に示されるように、可助于24は永久磁石14A、14Bの磁力によって上部コア6に密着して閉位置に保持される。これによって、エンジンバルブ38が弁座36に密着して、吸排気通路34と燃焼室40との間が完全に遮断された状態が保持40される。すなわち、エンジンバルブ38の全閉状態が保たれる。

【0036】次に、このようなエンジンバルブ38の関 関と第1コイル8、第2コイル18への通常のタイミン グの関係について、図4を参照して説明する。図4は、 第1コイル8、第2コイル18への通常のタイミングを 示したタイミングチャートである。斜線を施した部分 が、通常されている時間帯を衰している。ここでは、上 述の説明とは逆にエンジンバルブ38が全関の伏鯵から 説明する。 【0037】まず、第2コイル18へ永久磁石14A, 14Bの磁束を打ち消す(キャンセル)ように通電され、同時に第1コイル8に可動子24を吸引するように通電される。これによって、上述の如く、第1可勤子24Aが第2可勤子24Bから上方に移動し、可動子24全体として伸びた状態で上昇する。これによって、ステム30がロッド22に追随して上昇し、エンジンバルブ38が閉じられる。このとき、可動子24が上昇を開始するとともに第2コイル18への通電は停止される。また、第1コイル8への通電は、可動子24が第1コア6と密着して第1可動子24Aと第2可勤子24Bが密音した時点で、すなわちエンジンバルブ38が全閉状態になった時点で停止される。

【0038】とれに対してエンジンバルブ38を開ける際には、まず、第1コイル8へ永久越石14A、14Bの磁束を打ち消す(キャンセル)ように通尾され、同時に第2コイル18に可助于24を吸引するように通尾される。これによって、上述の如く、第2可助子24Bが第1可助子24Aから下方に移動し、可助子24全体として伸びた状態で下降する。これによって、ステム30がロッド22に押されて下降し、エンジンバルブ38が関かれる。このとき、可助子24が下降を開始するとともに第1コイル8への通電は停止される。また、第2コイル18への通電は、可助子24が第2コア20と密替して第1可助子24Aと第2可助子24Bが密着した時点で停止される。

【0039】次に、エアーギャップと電磁吸引力との関係について、図5万至図7を参照して説明する。図5 は、先に説明した図2(A)の状態を示す縦断面図である。また、図6は、先に説明した図2(B)の状態を示す縦断面図である。そして、図7は、エアーギャップと電磁吸引力との関係を示すグラフである。図5に示されるように、永久磁石14A、14Bの吸引力によって第1可勤子24Aに第2可勤子24Bが密者し、さらに可助子24全体として第1コア6に密着した状態における可勤子24と第2コア20とのエアーギャップをし1とする。

【0040】とれに対して、図6に示されるように、永久超石14A、14Bの吸引力が打ち消されて、第3コイルばわ4の付勢力によって第2可勤于24Bが第1可助于24Aに対して下方に移動した状態における可助子24と第2コア20とのエアーギャップをL2とする。本実態形態においては、L2はL1のほぼ半分の長さになっている。図7に示されるように、エアーギャップと整磁吸引力とはほぼ反比例する関係にあるので、エアーギャップがL2からL1へとほぼ半分の長さになったことによって、電磁吸引力はおよそ2倍の大きさになる。従って、同じ電磁吸引力と生じさせるのに必要な電流値はほど半分で済むことになる。

特闘2001-35721

【0041】とのように本実施形態の電磁アクチュエー タ2によれば、可動子24を第1可動子24Aと第2可 助子24Bに二分割し、両者の間に第3コイルばね4を 収容したことによって、可勤子24を移動させる際のエ アーギャップが小さくなって電磁効率が改良され、消費 弯力を少なくすることができる。

【0042】さらに、本実施形態に特有の効果として、 ロッド22とステム30を別体としてステム30の長さ をエンジンバルブ38が弁座36に密着して可勤子24 が第1コア6に密着したときにロッド22とステム30 10 向上させて消費電力を少なくすることができる。 の間に隙間が生じるように設定したことによって、可動 子24の上端面と第1コア6との間に隙間を設定しなく ても、エンジンバルブ38を弁座36に確実に密着させ るととができる。従って、可動子24の上端面と第1コ ア6との間にエアーギャップを設ける必要がないため、 さらにエアーギャップを小さくすることができる。

【0043】なお、本実権形態においてはロッド22と ステム30を別体としているが、従来技術のようにロッ F22とステム30を一体としても良い。この場合には 上述の如く、エンジンバルブ38を弁座36に密着させ 20 グチャートである。 るためには、可助子24の上端面と第1コア6との間に 隙間を設定しなくてはならない。しかし、その分可動子 24の下端面が第2コア20に接近するため、同様なエ アーギャップ減少の効果を得ることができる。

【0044】本実施形態においては、電磁アクチュエー タ2をエンジンバルブ駆動用に適用した例について説明 したが、本発明の電磁アクチュエータはあらゆる被駆動 体のアクチュエータとして使用することが可能である。 また、本実施形態においては、可動子24が上下勤する 場合について説明したが、移動方向は種々変更可能であ 30 る。例えば、電磁アクチュエータ2を横向きに配置し て、可動子24を水平方向にスライドさせることも可能 である。

【10045】さらに、本実施形態においては、第1コイ ル及び第2コイルが巻かれるコアを第1コア6と第2コ ア20とに分割して中間コア16A、16Bで接続する 構成を採っているが、これを一体のコアとして構成して も良い。また、本実施形態においては、第1コイル8と 第2コイル18の間に永久磁石14A、14Bを設けて いるが、第1コイル8及び第2コイル18のみでも可動 子24をそれぞれの移動端に保持することができるの で、永久磁石14A、14Bは必ずしもなくても良い。 電磁アクチュエータのその他の部分の構造、形状、寸 法、村質、接続関係等についても、本実施形態に限定さ れるものではない。

[0046]

【発明の効果】本発明においては、電磁アクチュエータ のエアーギャップを小さくすることによって電磁効率を

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明に係る電磁アクチュエータの一実施形態 の構造を示す緩断面図である。

【図2】電磁アクチュエータの一実能形態の作動を示す 模式図である。

【図3】電磁アクチュエータの一実施形態の作動を示す 模式図である。

【図4】電磁アクチュエータの一実緒形態の第1コイル 及び第2コイルへの通電のタイミングを示したタイミン

【図5】電磁アクチュエータの一実絡形態の作動状態を 示す縦断面図である。

【図6】電磁アクチュエータの一実施形態の作動状態を 示す縦断面図である。

【図?】電磁アクチュエータの一実施形態におけるエア ーギャップと電磁吸引力との関係を示す図である。

【図8】従来技術の電磁アクチュエータの構造を示す縦 断面図である。

【符号の説明】

2 電磁アクチュエータ

4 第3のばね

6. 16A, 16B, 20 ⊐₹

8.18 コイル

10 第1のばね

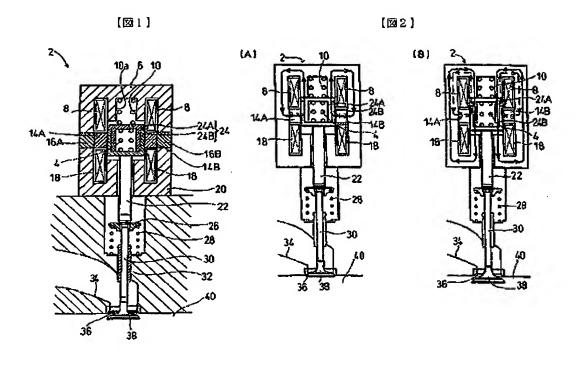
14A, 14B 永久遊石

24 可動子

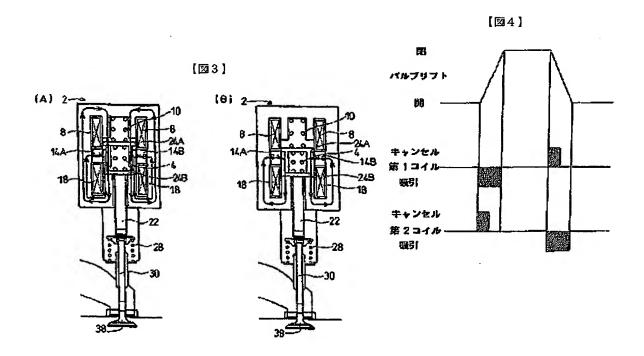
24A 第1の可動子

24B 第2の可動子

28 第2のばね

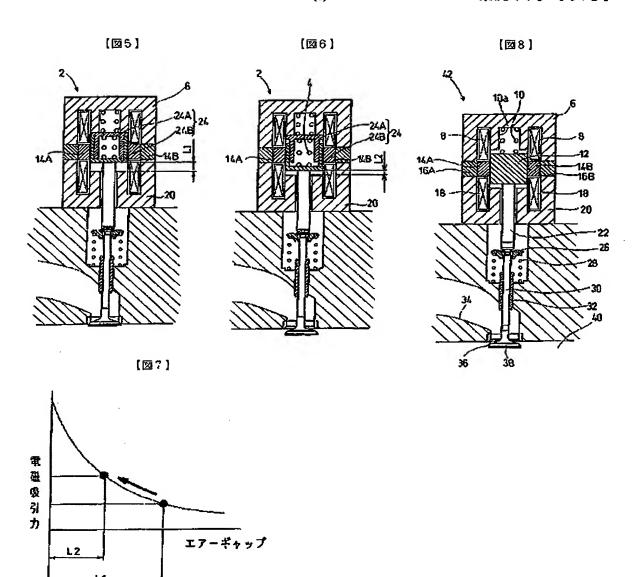


(7)



(8)

特闘2001-35721



フロントページの続き

(72)発明者 花井 一生

愛知県大府市共和町一丁目1番地の1 愛

三工業株式会社内

(72)発明者 木本 順也

愛知県大府市共和町一丁目1香地の1 愛

三工業株式会社内

(72) 発明者 手嶋 信賣

愛知県大府市共和町一丁目1番地の1 愛

三工業株式会社内

Fターム(参考) 3H106 DA07 DA25 DA26 DB02 DB12

DB24 DB32 DC02 DD03 EE22

GA17 KK17

5E048 AB10 AC05